



دانشگاه صنعتی اصفهان  
دانشکده مهندسی حمل و نقل

## تحلیل سیستم های حمل و نقل

مسئله تعادل استفاده کننده با تقاضای متغیر

(روش حل)

مدرس: محمد تمنایی

بهار ۱۳۹۶

فهرست:

✓ مقدمه

✓ مدل ریاضی

✓ برابری مدل ریاضی با شرایط UE

✓ الگوریتم ترکیب محدب



مسئله تخصیص ترافیک در شرایط تعادل استفاده کننده (با تقاضای متغیر):

$$\text{Min } Z(X, q) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

تابع عملکرد کمانها
تابع معکوس تقاضای OD ها

S.t.

$$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} = D_{rs}(u_{rs}) \quad \forall r, s$$

$$f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k} \quad \text{محدودیت تعریفی:}$$



بررسی شرایط درجه اول بهینگی (شروط کوهن تاکر)

$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

S.t.

$$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} = D_{rs}(u_{rs}) \quad \forall r, s \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \quad q_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs} \quad \text{محدودیت ضمنی (تعریفی)}$$

تابع لاگرانژ مسئله

$$L(f, q, u) = Z(X(f, q)) + \sum_{rs} u_{rs} (q_{rs} - \sum_k f_k^{rs})$$

S.t.

$$f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$



$$L(f, q, u) = Z(X(f, q)) + \sum_{rs} u_{rs}(q_{rs} - \sum_k f_k^{rs})$$

$$\text{S.t. } f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \quad q_{rs} \geq 0 \quad \forall r, s$$

$$f_k^{rs} \frac{\partial L}{\partial f_k^{rs}} = 0 \quad \forall k, r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial f_k^{rs}} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} \frac{\partial L}{\partial q_{rs}} = 0 \quad \forall r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial q_{rs}} \geq 0 \quad \forall r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial u_{rs}} = 0 \quad \forall (r, s)$$

$$f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} \geq 0 \quad \forall r, s$$

شرایط درجه اول بهینگی  
First Order Conditions

مسئله لاگرانژ نسبت به  $u_{rs}$  غیرمقید است



$$Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$L(f, q, u) = Z(X(f, q)) + \sum_{rs} u_{rs} (q_{rs} - \sum_k f_k^{rs})$$

$$\text{S.t. } f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \quad q_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial f_l^{mn}} = \frac{\partial}{\partial f_l^{mn}} Z(X(f, q)) + \frac{\partial}{\partial f_l^{mn}} \sum_{rs} u_{rs} (q_{rs} - \sum_k f_k^{rs}) \quad \forall m, n, l$$

$u_{mn}$

$$\frac{\partial}{\partial f_l^{mn}} Z(X(f, q)) = \underbrace{\frac{\partial}{\partial f_l^{mn}} \sum_{a \in A} \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega}_{c_l^{mn}} - \underbrace{\frac{\partial}{\partial f_l^{mn}} \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega}_0 = c_l^{mn}$$



$$Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$L(f, q, u) = Z(X(f, q)) + \sum_{rs} u_{rs} (q_{rs} - \sum_k f_k^{rs})$$

$$\text{S.t. } f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \quad q_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial q_{mn}} = \underbrace{\frac{\partial}{\partial q_{mn}} \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega}_0 - \underbrace{\frac{\partial}{\partial q_{mn}} \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega}_{-D_{mn}^{-1}(q_{mn})} + \underbrace{\frac{\partial}{\partial q_{mn}} \sum_{rs} u_{rs} (q_{rs} - \sum_k f_k^{rs})}_{+u_{mn}} \quad \forall m, n, l$$

$$\frac{\partial L}{\partial q_{mn}} = u_{mn} - D_{mn}^{-1}(q_{mn}) \quad \forall m, n, l$$



$$L(f, q, u) = Z(X(f, q)) + \sum_{rs} u_{rs}(q_{rs} - \sum_k f_k^{rs})$$

$$\text{S.t. } f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \quad q_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

شرایط درجه اول بهینگی

**First Order Conditions**

$$f_k^{rs} \frac{\partial L}{\partial f_k^{rs}} = 0 \quad \forall k, r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial f_k^{rs}} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} \frac{\partial L}{\partial q_{rs}} = 0 \quad \forall r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial q_{rs}} \geq 0 \quad \forall r, s$$

$$\frac{\partial L}{\partial u_{rs}} = 0 \quad \forall (r, s)$$

$$f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} \geq 0 \quad \forall r, s$$

$$f_k^{rs} (c_k^{rs} - u_{rs}) = 0 \quad \forall k, r, s$$

$$c_k^{rs} - u_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} (u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs})) = 0 \quad \forall r, s$$

$$u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}) \geq 0 \quad \forall r, s$$

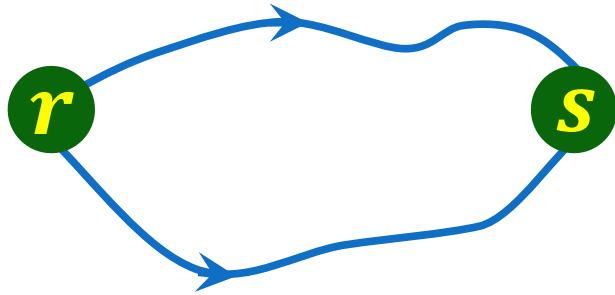
$$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} \quad \forall r, s$$

$$f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s$$

$$q_{rs} \geq 0 \quad \forall r, s$$







$u_{rs}$ : زمان (هزینه) سفر کوتاهترین مسیر بین زوج مبدأ-مقصد  $rs$

$$\begin{cases} q_{rs}(u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs})) = 0 \\ u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}) \geq 0 \\ q_{rs} \geq 0 \end{cases}$$

$$\text{If } q_{rs} > 0 \rightarrow u_{rs} = D_{rs}^{-1}(q_{rs})$$

$$\text{If } q_{rs} = 0 \rightarrow u_{rs} \geq D_{rs}^{-1}(q_{rs})$$

✓ اگر تقاضا برای یک مبدأ-مقصد وجود داشته باشد:

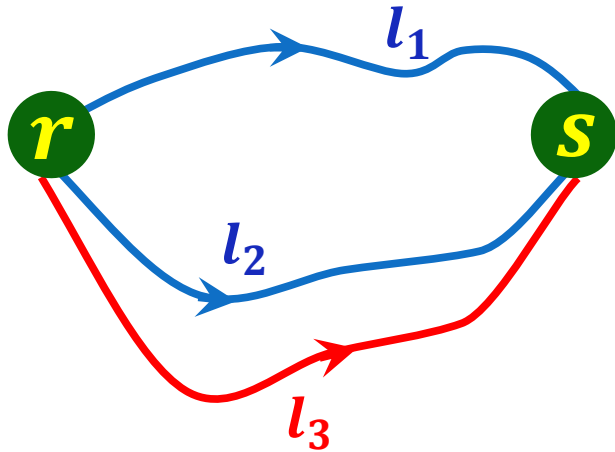
زمان سفر آن مبدأ-مقصد حتما در تابع تقاضا صدق می کند:  $D_{rs}(u_{rs}) = q_{rs}$

✓ اگر زمان سفر  $rs$  بیش از کمترین زمان سفر آن باشد: اصلا نمی تواند تقاضایی را القا نماید.



یادآوری:

$u_{rs}$ : زمان (هزینه) سفر کوتاهترین مسیر بین زوج مبدأ-مقصد  $rs$



شرایط کوهن-تاکر

$$\left\{ \begin{array}{l} f_k^{rs} (c_k^{rs} - u_{rs}) = 0 \quad \forall k, r, s \\ c_k^{rs} - u_{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \\ \sum_k f_k^{rs} = q_{rs} \quad \forall (r, s) \\ f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s \end{array} \right.$$

$$\text{If } f_{l_1}^{rs} > 0 \rightarrow c_{l_1}^{rs} = u_{rs}$$

$$\text{If } f_{l_2}^{rs} > 0 \rightarrow c_{l_2}^{rs} = u_{rs}$$

$$\text{If } f_{l_3}^{rs} = 0 \rightarrow c_{l_3}^{rs} \geq u_{rs}$$

شرایط تخصیص UE:

✓ زمان سفر مسیرهای استفاده شده یک OD با هم برابر است.

✓ زمان سفر مسیرهای استفاده نشده OD بزرگتر (یا مساوی) است.



## مقایسه شرایط درجه اول:

## مسئله UE با تقاضای ثابت

$$f_k^{rs} (f_k^{rs} - u_{rs}) = 0$$

$$f_k^{rs} \geq 0, f_k^{rs} - u_{rs} \geq 0$$

$$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} = (cte)$$

## مسئله UE با تقاضای متغیر

$$f_k^{rs} (f_k^{rs} - u_{rs}) = 0$$

$$q_{rs} [u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs})] = 0$$

$$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} = D_{rs}(u_{rs})$$

$$f_k^{rs} \geq 0, f_k^{rs} - u_{rs} \geq 0$$

$$q_{rs} \geq 0, u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}) \geq 0$$



شرایط درجه دوم بهینگی  
**Second Order Conditions**

$$Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$t_a(x_a)$  تابع صعودی  $\longrightarrow$   $\int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega$  اکیداً محدب  $\longrightarrow$   $\sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega$  اکیداً محدب

$D_{rs}^{-1}(q_{rs})$  تابع نزولی  $\longrightarrow$   $\int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$  اکیداً مقعر  $\longrightarrow$   $-\sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$  اکیداً محدب



شرایط درجه دوم بهینگی  
**Second Order Conditions**

$$Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

اکیداً محدب

جواب نسبت به جریان در کمانها و تقاضاهای مبدأ-مقصد، یگانه است.

جواب نسبت به جریان در مسیرها، یگانه نیست

(جریان تعادل کمانها، می تواند از بسیاری ترکیبات جریان مسیر بدست آید).



الگوریتم ترکیب محدب (فرانک-ولف):

گام ۰: یافتن یک جواب امکانپذیر  $X^0$

$$\text{Min } \overline{\nabla Z(X^n)} \cdot \overline{y^n}$$

$$\text{s.t. } \sum_i h_{ij} y_i^n \geq b_j \quad \forall j \in J^n$$

گام ۱:  $y^n$  را با حل مسئله بیابید:

مسئله خطی

$$\text{Min } Z((1 - \alpha_n)X^n + \alpha_n y^n)$$

$$\text{s.t. } 0 \leq \alpha_n \leq 1$$

گام ۲:  $\alpha_n$  را با حل مسئله بیابید:

مسئله تک متغیره

$$X^{n+1} = (1 - \alpha_n)X^n + \alpha_n y^n$$

گام ۳: نقطه جدید را بیابید:

گام ۴: اگر ضابطه خاتمه برقرار است، پایان. وگرنه  $n \leftarrow n + 1$  و به گام ۱ بروید.



$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

گام ۱:  $y^n$  را با حل مسئله بیابید:

مسئله خطی  
LP

$$\text{Min } Z^n(f) = \sum_{(r,s) \in M} \sum_{k \in P_{rs}} \frac{\partial Z(f^n)}{\partial f_k^{rs}} g_k^{rs}$$

$$\text{S.t. } \sum_k g_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall (r, s) \in M$$

$$g_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k \in P_{rs} \quad \forall (r, s) \in M$$

$$\frac{\partial Z(f^n)}{\partial f_l^{mn}} = \frac{\partial Z(x(f^n), q(f^n))}{\partial f_l^{mn}} = c_l^{mn}(f^n) - D_{mn}^{-1}(f^n)$$



$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

$$\text{Min } Z^n(g) = \sum_{(r,s) \in M} \sum_{k \in P_{rs}} [c_k^{rsn} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)] g_k^{rs}$$

$$\text{S.t. } \sum_k g_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall (r, s) \in M$$

$$g_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k \in P_{rs} \quad \forall (r, s) \in M$$

گام ۱:  $y^n$  را با حل مسئله بیابید:

مسئله خطی  
LP

ثابت  $[c_k^{rsn} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)]$





$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

$$\text{Min } Z^n(y) = \sum_{k \in P_{rs}} [c_k^{rsn} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)] g_k^{rs}$$

$$\text{S.t. } \sum_k g_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs}$$

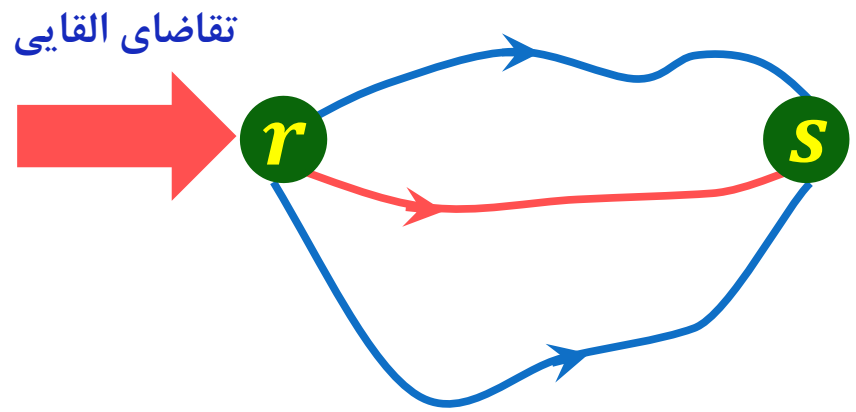
$$g_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k$$

گام ۱:  $y^n$  را با حل مسئله بیابید: برای هر  $(r, s)$ :

مسئله خطی  
LP

به تعداد  
زوج مبدأ-مقصدها

برای کمینه سازی تابع هدف  $Z^n(y)$ ،  
همه تقاضای القایی  $rs$  به مسیر با  
کمترین  $[c_k^{rsn} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)]$  اختصاص می یابد..



$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

گام ۱:  $y^n$  را با حل مسئله بیابید: برای هر  $(r, s)$ :

$$\text{Min } Z^n(y) = \sum_{k \in P_{rs}} [c_k^{rsn} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)] g_k^{rs}$$

$$\text{S.t. } \sum_k g_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs}$$

$$g_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k$$



$\bullet \bullet \bullet$  if  $c_m^{rsn} \leq D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n) \rightarrow \text{Set } g_m^{rsn} = \bar{q}_{rs}, g_k^{rsn} = 0 \quad \forall k \neq m$   
 if  $c_m^{rsn} > D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n) \rightarrow \text{Set } g_k^{rsn} = 0 \quad \forall k$

هیچ تقاضایی از هیچ مسیری بین  $\Gamma$  و  $S$  جابجا نمیشود (تغییر مقصد یا لغو سفر)



$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

جمع بندی گام ۱ (یافتن بردار جهت) در تکرار  $n$  ام:

تخصیص همه یا هیچ



$$g_k^{rs,n}$$



$$y_a^n = \sum_{(r,s)} \sum_{k \in P_{rs}} g_k^{rs,n} \delta_{a,k}^{rs} \quad \forall a$$

$$\vartheta_{rs}^n = \sum_k g_k^{rs,n} \quad \forall (rs)$$



$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

گام ۲:  $\alpha_n$  را با حل مسئله بیابید:

مسئله تک متغیره

$$\text{Min}_{\substack{\alpha_n \\ 0 \leq \alpha_n \leq 1}} Z(\alpha) = \sum_a \int_0^{x_a^{n+\alpha_n}(y_a^n - x_a^n)} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}^{n+\alpha_n}(\vartheta_{rs}^n - q_{rs}^n)} t_a(\omega) d\omega$$

روش حل: استفاده از روشهای کمینه سازی تک متغیره (روشهای کاهنده بازه و...) یا مشتق گیری (در صورت امکان)



# تعادل استفاده کننده با تقاضای متغیر

$$\text{Min } Z(X(f, q)) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$$

$$\text{S.t. } \sum_k f_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs} \quad \forall r, s, \quad f_k^{rs} \geq 0 \quad \forall k, r, s, \quad x_a = \sum_r \sum_s \sum_k f_k^{rs} \delta_{a,k}^{rs}$$

$$x_a^{n+1} = x_a^n + \alpha(y_a^n - x_a^n) \quad \forall a$$

- نقطه جدید (حجم جدید کمانها) را بیابید:

$$q_{rs}^{n+1} = q_{rs}^n + \alpha(\vartheta_{rs}^n - q_{rs}^n) \quad \forall(rs)$$

- ضابطه همگرایی

نزدیکی زمان سفر OD ها با مقدار متناظر در تابع معکوس تقاضا + نزدیکی زمان سفرهای متوالی

$$\sum_{rs} \frac{|D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n) - u_{rs}^n|}{u_{rs}^n} + \sum_{rs} \frac{|u_{rs}^n - u_{rs}^{n-1}|}{u_{rs}^n} \leq \epsilon$$



الگوریتم حل مسئله UE تقاضای متغیر به روش فرانک ولف

گام ۰: (شروع) جواب شدنی اولیه حجم جریان کمانها  $\{x_a^1\}$  تقاضا  $\{q_{rs}^1\}$

$n \leftarrow 1$

گام ۱: آپدیت (آپدیت زمان سفر کمانها  $t_a^n = t_a(x_a^n), \forall a$  محاسبه  $D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)$ )

گام ۲: یافتن جهت) محاسبه کوتاهترین مسیر (m) برای هر OD بر اساس  $\{t_a^n\}$

اجرای قانون تخصیص روبرو:  $g_k^{rs^n} = 0 \quad \forall k \neq m$  ,  $g_m^{rs^n} = \bar{q}_{rs}$  → Set  $g_m^{rs^n} = \bar{q}_{rs}$  ,  $g_k^{rs^n} = 0 \quad \forall k \neq m$  if  $c_m^{rs^n} \leq D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)$

if  $c_m^{rs^n} > D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)$  → Set  $g_k^{rs^n} = 0 \quad \forall k$

متغیر کمکی حجم جریان در کمانها  $\{y_a^n\}$

متغیر کمکی تقاضا  $\{v_{rs}^n\}$



## الگوریتم حل مسئله UE تقاضای متغیر به روش فرانک ولف

گام ۳: بزرگی گام) مقدار متغیر  $\alpha_n$  را بیابید.

$$\text{Min}_{\substack{\alpha_n \\ 0 \leq \alpha_n \leq 1}} Z(\alpha) = \sum_a \int_0^{x_a^{n+1}} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}^{n+1}} t_a(\omega) d\omega$$

$$x_a^{n+1} = x_a^n + \alpha(y_a^n - x_a^n) \quad \forall a \quad \text{گام ۴: نقطه جدید}$$

$$q_{rs}^{n+1} = q_{rs}^n + \alpha(\vartheta_{rs}^n - q_{rs}^n) \quad \forall(rs)$$

گام ۵: تست همگرایی) اگر ضابطه خاتمه ارضا شود، پایان (جواب:  $\{x_a^{n+1}\}$  و  $\{q_{rs}^{n+1}\}$ ).

وگرنه  $n \leftarrow n + 1$  و برو به گام ۱.



UE	Fixed Demand Problem	Variable Demand Problem
هدف	می نی مم کردن زمان سفر تک تک افراد (تقاضای مبادی و مقاصد ثابت)	می نی مم کردن زمان سفر تک تک افراد همزمان با ارضا نمودن ماکزیم تقاضای بین هر مبدأ و مقصد
مدل	$\text{Min } Z(X) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega$ {s.t.}	$\text{Min } Z(X, q) = \sum_a \int_0^{x_a} t_a(\omega) d\omega - \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$ {s.t.}
شرط کوهن تاکر	$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} = (cte), f_k^{rs} \geq 0$	$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs} = D_{rs}(u_{rs}), f_k^{rs} \geq 0, q_{rs} \geq 0$
شروط	$f_k^{rs} (f_k^{rs} - u_{rs}) = 0$ $\text{Expr1} \geq 0, \text{Expr2} \geq 0 \quad (\text{اصول واردروپ})$	$f_k^{rs} (f_k^{rs} - u_{rs}) = 0$ $\text{Expr1} \geq 0, \text{Expr2} \geq 0 \quad (\text{اصول واردروپ})$ $q_{rs} [u_{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs})] = 0, \text{Expr1} \geq 0, \text{Expr2} \geq 0$
	$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs}$	$\sum_k f_k^{rs} = q_{rs}$





# تعادل استفاده کننده با تقاضای متغیر

# جمع بندی

UE	Fixed Demand Problem	Variable Demand Problem
حل: الگوریتم ترکیب مجدد	Step 0: Initialization based on $t_a = t_a(0) \rightarrow x_a^1$	Step 0: Initialization based on $t_a = t_a(0) \rightarrow x_a^1, q_{rs}^1$
	Step 1: Set $t_a^n = t_a(x_a^n); \forall a$	Step 1: Set $t_a^n = t_a(x_a^n); \forall a$ Compute $D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n); \forall r, s$
	Step 2: Direction Finding based on $\{t_a^n\}$ $\text{Min } z^n(g^{rs}) = \sum_k c_k^{rs} \cdot g_k^{rs}$ s.t. $\sum_k g_k^{rs} = q_{rs}, g_k^{rs} \geq 0$	Step 2: Direction Finding based on $\{t_a^n\}$ $\text{Min } z^n(g^{rs}) = \sum_k [c_k^{rs} - D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n)] \cdot g_k^{rs}$ s.t. $\sum_k g_k^{rs} \leq \bar{q}_{rs}, g_k^{rs} \geq 0$
	if $c_m^{rs} \leq c_k^{rs} \rightarrow g_m^{rs} = q_{rs} \quad \forall k$ $g_k^{rs} = 0$ for all other paths	if $c_m^{rs^n} \leq D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n) \rightarrow g_m^{rs} = \bar{q}_{rs}, g_k^{rs} = 0 \quad \forall k \neq m$ if $c_m^{rs^n} > D_{rs}^{-1}(q_{rs}^n) \rightarrow g_k^{rs} = 0 \quad \forall k$
	Output: $\{y_a^n\} \quad y_a^n = \sum_k \sum_{rs} g_k^{rs^n} \cdot \delta_{a,k}^{rs}$	Output: $\{y_a^n\}, \{v_{rs}^n\} \quad y_a^n = \sum_k \sum_{rs} g_k^{rs^n} \cdot \delta_{a,k}^{rs} \quad v_{rs}^n = \sum_k g_k^{rs^n}$
	Step 3: Move Size: $\alpha$ $\text{Min } \sum_a \int_0^{x_a^n + \alpha(y_a^n - x_a^n)} t_a(\omega) d\omega$ s.t. $0 \leq \alpha \leq 1$	Step 3: Move Size: $\alpha$ $\text{Min } \sum_a \int_0^{x_a^n + \alpha(y_a^n - x_a^n)} t_a(\omega) d\omega$ $- \sum_{rs} \int_0^{q_{rs}^n + \alpha(v_{rs}^n - q_{rs}^n)} D_{rs}^{-1}(\omega) d\omega$ s.t. $0 \leq \alpha \leq 1$
	Step 4: Update: $x_a^{n+1} = x_a^n + \alpha_n(y_a^n - x_a^n)$	Step 4: Update: $x_a^{n+1} = x_a^n + \alpha_n(y_a^n - x_a^n)$
Step 5: Converge Criteria	Step 5: Converge Criteria	

**Sheffi Y (1985), Urban Transportation Networks: Equilibrium Analysis with Mathematical Programming Methods, Prentice Hall, New Jersey.  
(Chapter 6)**

